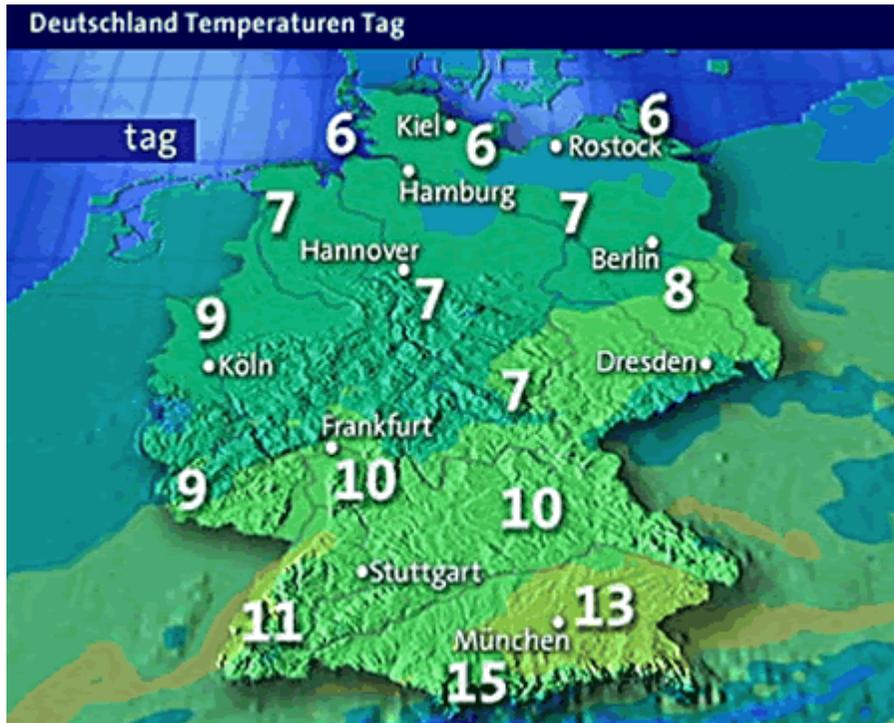
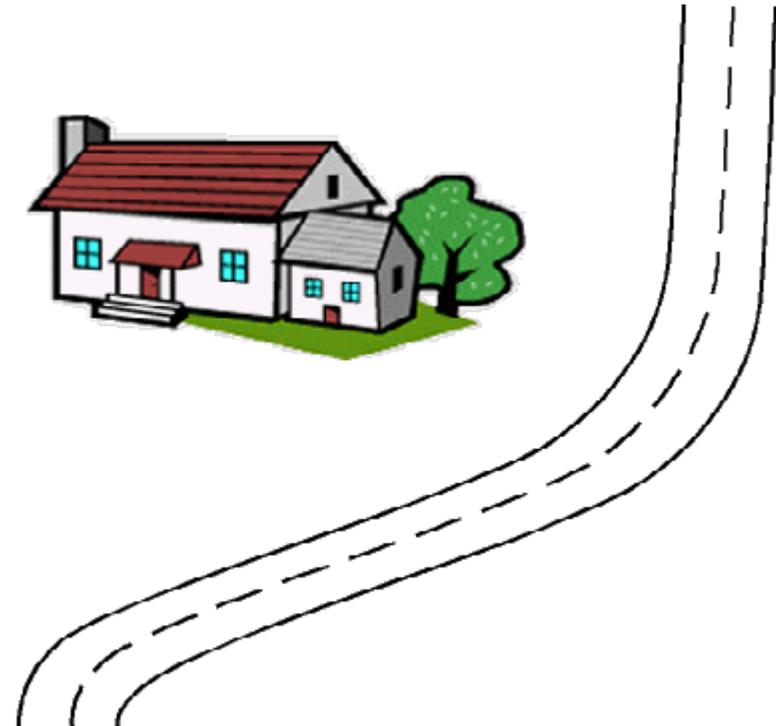


Lernmodul 2 Modelle des Raumes



Bildnachweis: www. tagesschau.de



Modelle des Raumes **Übersicht**

- Motivation
- Was ist Raum?
- Formalismus und Invarianz
 - Metrischer Raum/Euklidischer Raum
 - Topologischer Raum
- Konzepte der Modellierung
 - Feld/Raster
 - Objekt/Vektor



Modelle des Raumes **Motivation**

Wir erinnern uns...

Ein Geoinformationssystem (GIS) ist ein DV-gestütztes Informationssystem zur

- **Erfassung**
- **Verwaltung**
- **Analyse**
- **Verknüpfung**
- **Visualisierung**

von Geoinformationen.

Die zugrundeliegenden Geodaten beschreiben die Geometrie, Topologie, Thematik und Dynamik der Geobjekte - des Raumes



Modelle des Raumes **Was ist Raum?**

- Der Einzelne sieht seine Umwelt
 - Wahrnehmung physischer Eigenschaften über die Sinne (Größe, Farbe usw.)
 - Bildung subjektiver Raum-Vorstellungen



- GIS benötigt Daten, die den Raum so repräsentieren, dass Anforderungen/
Anfragen des Nutzers möglichst gut erfüllt bzw. beantwortet werden



Modelle des Raumes **Formalismus und Invarianz**

- Vorstellung des Raumes muss möglichst objektiv sein
- Basis einer objektiven Beschreibung des Raumes ist die **Invarianz**
 - Welche Eigenschaften des Raumes bleiben bei einer Transformation erhalten?
 - Ermöglicht erst die Messung von Eigenschaften
- Ein Formalismus des Raumes muß solche Invarianten bieten, wir betrachten:
 - Konzept zur Messung von Längen und Winkeln: **Euklidischer Raum** (bekannt aus der Mathematik?!) als **metrischer Raum**
 - Konzept zur Beschreibung von Struktur und Beziehungen von Objekten ohne Beachtung geometrischer Eigenschaften: **Topologischer Raum**



Metrische Räume **Definition**

Auf einer Menge X sei jedem Paar von Elementen $x, y \in X$ eine reelle Zahl $s(x, y)$ zugeordnet, so daß für beliebige Elemente $x, y, z \in X$ die folgenden Eigenschaften, die **Axiome des metrischen Raumes**, erfüllt sind:

- (1) $s(x, y) \geq 0$ und $s(x, y) = 0$ genau dann, wenn $x = y$ (Nichtnegativität)
- (2) $s(x, y) = s(y, x)$ (Symmetrie)
- (3) $s(x, y) \leq s(x, z) + s(z, y)$ (Dreiecksungleichung).

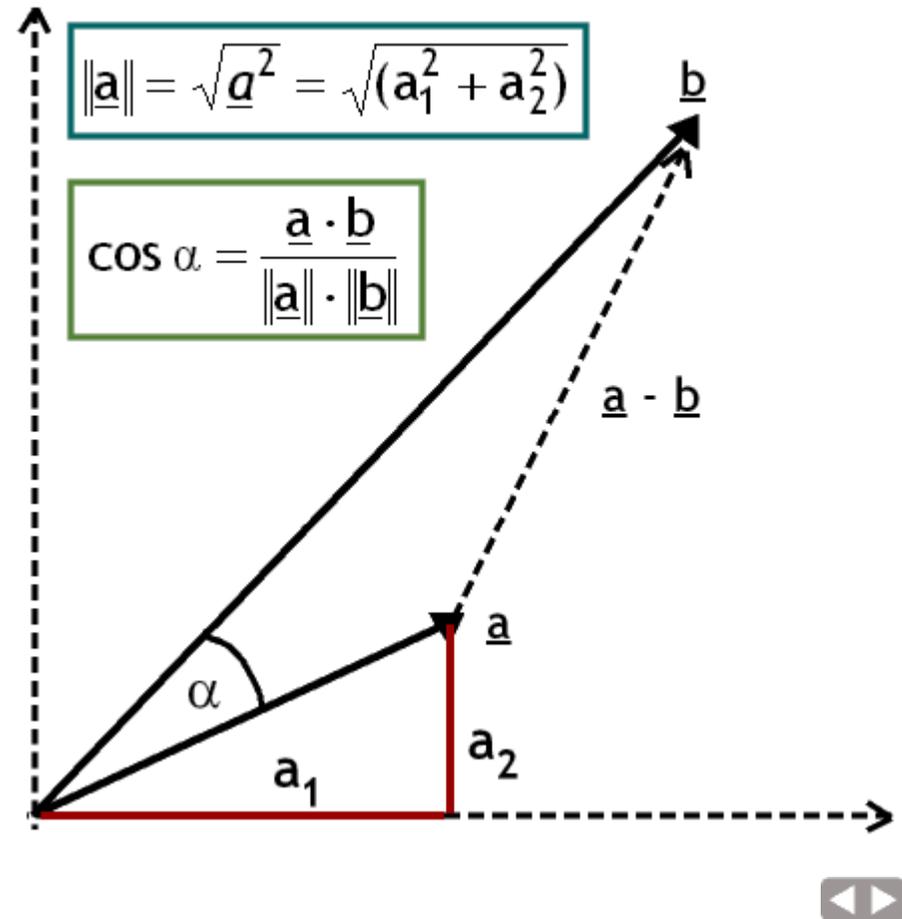
Eine Funktion $s: X \times X \rightarrow \mathbb{R}_+^1$, die (1) bis (3) erfüllt, heißt **Metrik, Distanz oder Abstand** auf der Menge X .

Das Paar $X = (X, s)$ heisst **metrischer Raum**.



Euklidische Räume **Allgemeines**

- Ein Vektorraum mit Skalarprodukt ($\underline{a} \cdot \underline{b}$) heißt **Euklidischer Raum**
- Zur Messung von Längen und Winkeln erforderlich
- Ein Euklidischer Raum ist metrisch
- Anschaulich: Beschreibung der Lage von Punkten in der **Ebene** durch kartesische Koordinaten, Darstellung als Tupel reeller Zahlen $\underline{a} = (a_1, a_2)$ (Vektoren); es sind definiert:
 - Länge: **Euklidische Norm bzw. Betrag** (Satz von Pythagoras!)
 - **Winkel**



Euklidische Räume **Operationen und Invarianten**

Invarianten

Geradentreue

Paralleltreue

Winkeltreue

Abstandstreue

Abbildung

Projektivität

Affinität

Ähnlichkeit

Bewegung

Translation

Rotation

Koordinatendifferenzen

Richtungsdifferenzen

Operationen

...+Parallelenkonvergenz

... + Scherung

...+ Maßstab

Translation + Rotation



Topologische Räume **Allgemeines**

- In der Praxis sinnvolle Transformationen, die
 - alle „**geometrischen**“ Invarianten verletzen können
 - trotzdem „**strukturelle**“ **räumliche** Eigenschaften erhalten
- Paradigma: **elastische Verformung**
 - Metapher: **Gummihauttransformation**
 - anderes Beispiel: **Tätowierung**
- Darstellung erfolgt oft im Euklidischen Raum - es werden aber **topologische Eigenschaften** betrachtet
- (kartographisches) >>**Beispiel**:
 - Übersichtskarte Hamburg (aus einem Tourenplaner)
 - Liniennetzplan des Hamburger Verkehrsverbundes



Topologische Räume **Beispiel**

Ausgangspunkt: Übersichtskarte



Elastische Verformung



Topologische Räume Beispiele für Invarianten

Ein Knoten ist **Endpunkt** einer Kante

Zwei Kanten **kreuzen** sich / sind **kreuzungsfrei**

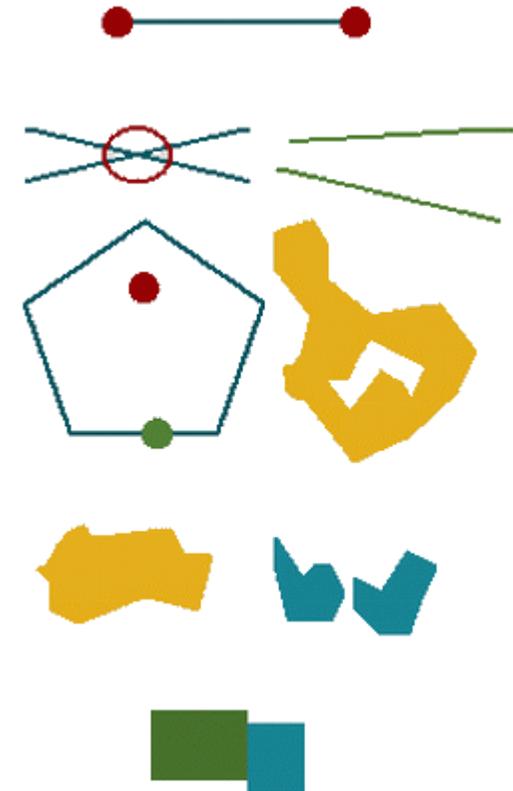
Ein Punkt liegt im **Inneren** einer Fläche

Ein Punkt liegt auf dem **Rand** einer Fläche

Eine **Fläche** hat ein Loch

Eine Fläche **ist** / **ist nicht** zusammenhängend

Zwei Flächen sind benachbart



Topologische Räume **Nicht-topologisch**

Nicht-topologische Eigenschaften sind:

- Abstand
- Fläche
- Winkel
- Umfang
- Durchmesser

Mehr zur Topologie folgt später!



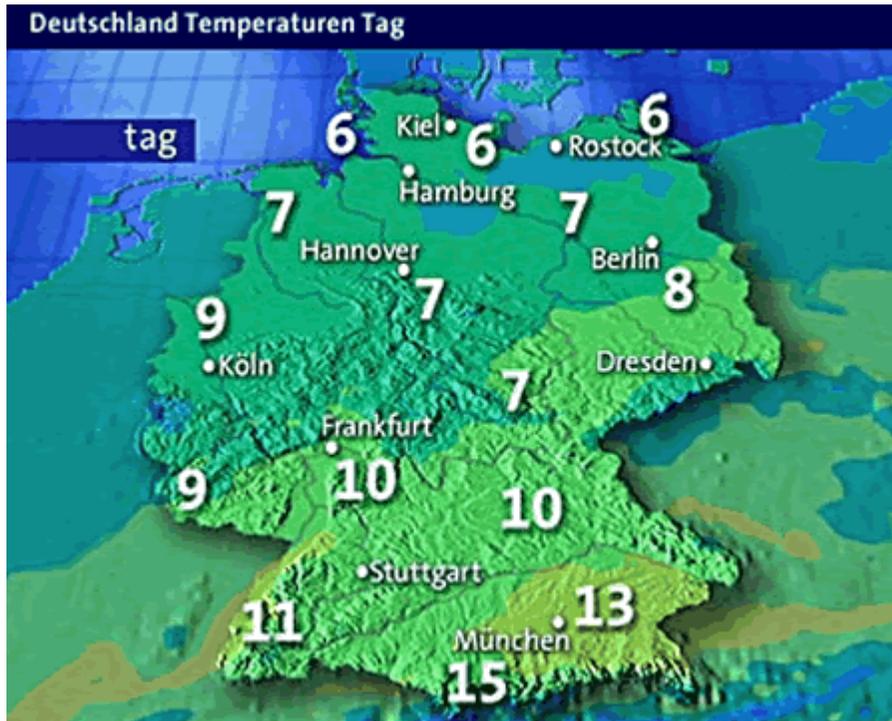
Modellierungskonzepte **Objekt und Feld**

- Definition der Invarianz ermöglicht Messungen, **aber**:
- Nach welchem Schema organisieren/modellieren wir die Ergebnisse unserer Messungen?
 - Modellierung als Feld
 - Modellierung als Objekt

Beachten Sie: Wir gehen im Folgenden von einer Einbettung in einen Euklidischen Raum, die Ebene, aus.



Modellierungskonzepte **Felder**

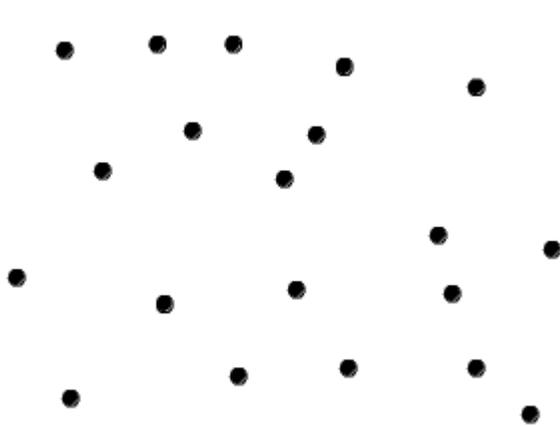


Quelle: www.tagesschau.de

- Attribute sind durch eine Funktion, die an jedem Ort der Erdoberfläche einen Wert annimmt, festgelegt
- Beispiele: Temperaturverteilung, Höhenmodell
- Es ist die Festlegung eines >>"**Grundgerüsts**" (Framework) erforderlich
- Ein Gerüst besteht aus regelmäßig oder unregelmäßig/zufällig verteilten diskreten Elementen in der Ebene
- Für jedes dieser Elemente liegt ein Attributwert vor

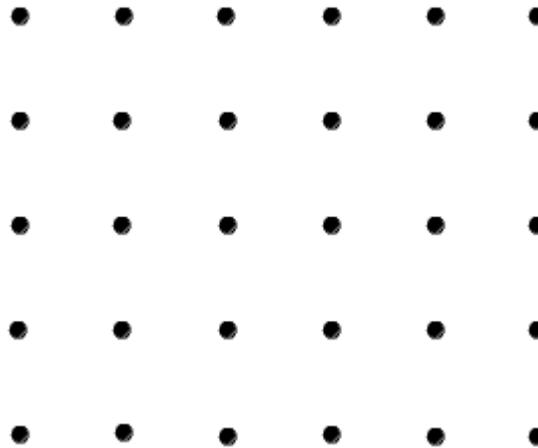


Modellierungskonzepte **Raster - Beispiele**



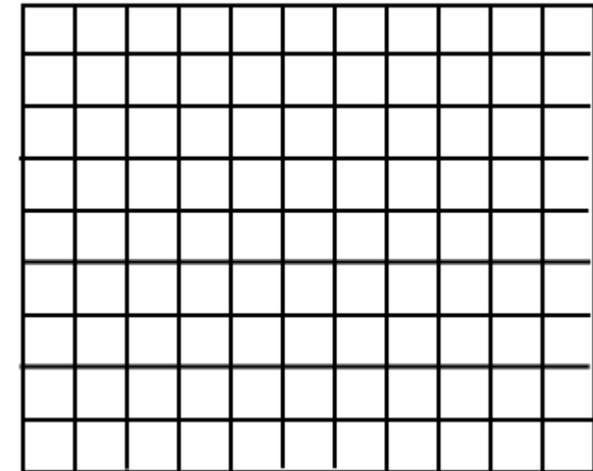
Unregelmäßiges Raster

Messungen sind unregelmäßig, nicht zwingend zufällig, im Raum verteilt



Punkt-Raster

Beobachtungspunkte sind regelmäßig angeordnet



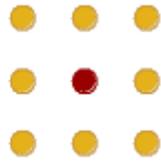
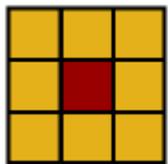
Zellen-Raster

Messungen werden einer Fläche zugeordnet (quadratische Zellen: **Grid**)

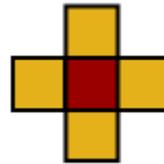


Modellierungskonzepte **Raster - Allgemein**

- Jedes Element wird mit seiner Position und seinem Attributwert gespeichert
- Für Attributwerte zwischen den Elementen wird interpoliert
- Die Punktdichte bzw. Zellengröße des Frameworks bestimmt den Detaillierungsgrad des beschriebenen Attributes
- Elemente eines Frameworks stehen isoliert nebeneinander
- **Regelmäßiges Raster:** Topologische Beziehungen werden durch die Betrachtung der Nachbarschaft von Punkten oder Zellen realisiert:



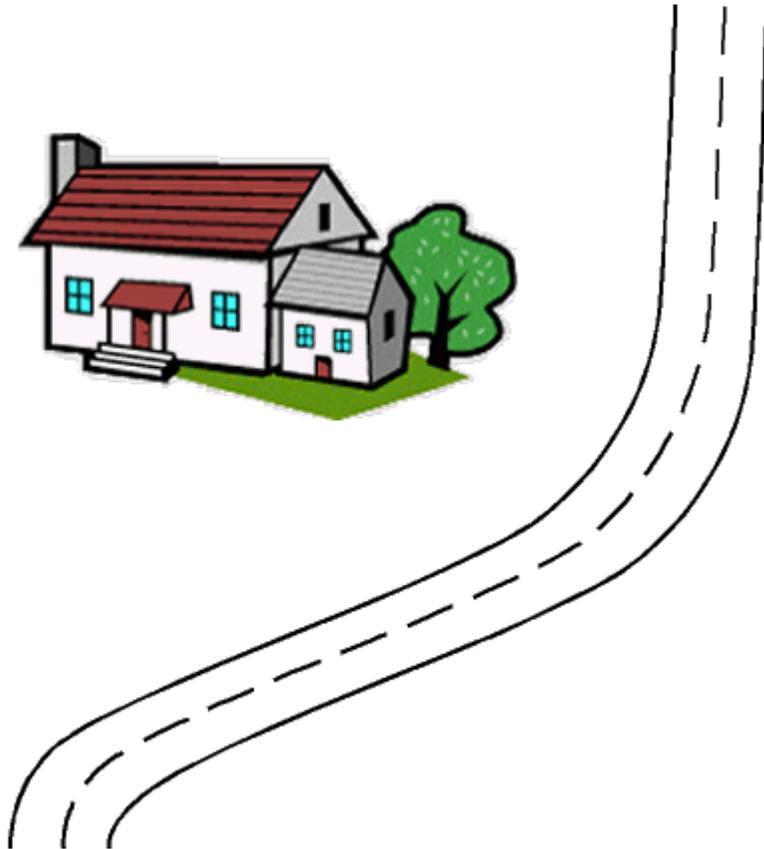
8-er-Nachbarschaft



4-er-Nachbarschaft



Modellierungskonzepte **Objekte**

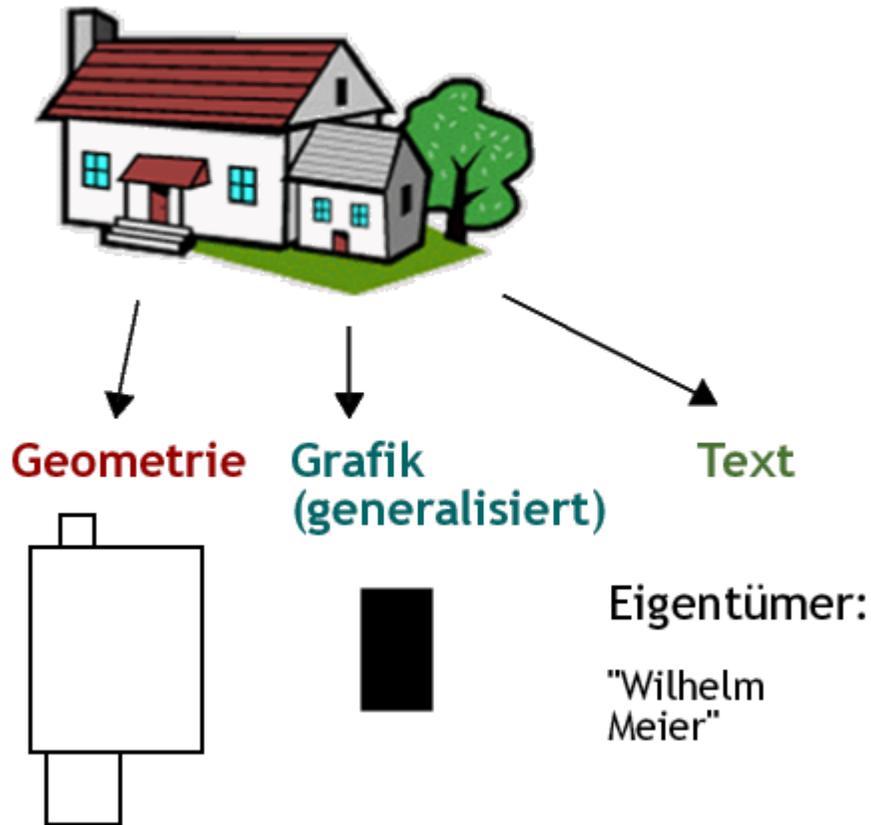


Umsetzung der objektorientierten Modellierung für räumliche Daten (vgl. Vorlesung "Datenmodellierung")

- Identifikation unterscheidbarer Objekte im Raum
- Jedes Objekt muss relevant und beschreibbar sein
- räumliche und nicht-räumliche Attribute (Methoden) werden den Objekten zugeordnet
- Modellierung räumlicher Beziehungen
- Beispiele: Liegenschaftskataster, Straßennetz



Modellierungskonzepte **Attribute räuml. Objekte**

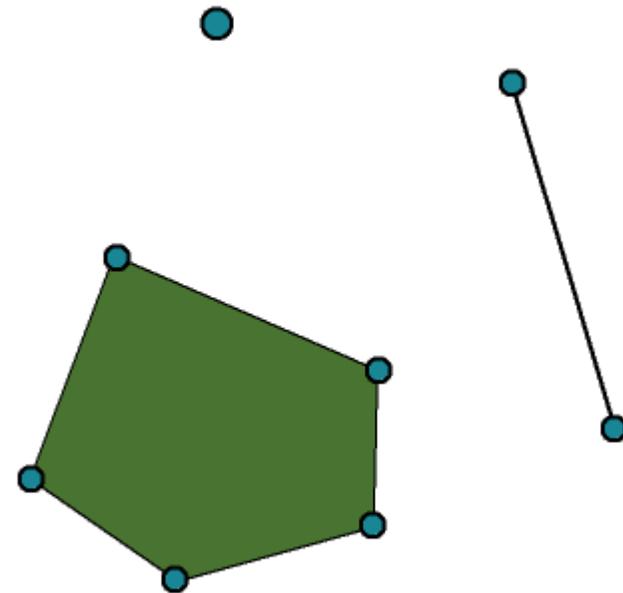


- Räumliche Objekte: "Haus", "Straße" usw.
- räumliche Attribute
 - Beschreibung der **Geometrie**
 - **Grafische Darstellung** eines Objekts (in Karten), ggf. generalisiert
- nicht-räumliche Attribute
 - **Numerische, textuelle** Eigenschaften



Modellierungskonzepte Geometrie räuml. Objekte

- Repräsentation räumlicher Objekte durch eine **Vektor-Struktur**:
 - **Punktobjekte** in Form von Punkten oder Knoten und deren Koordinaten
 - **Linienhafte/Kanten-Objekte** in Form von Verbindungen zwischen zwei Punkten bzw. als Koordinatenfolgen
 - **Flächenhafte/Polygon-Objekte** in Form von geschlossenen Linienzügen bzw. geschlossenen Koordinatenfolgen



Modellierungskonzepte **Zusammenfassung**

Felder

- Raum ist der Ausgangspunkt, jeder Ort besitzt eine bestimmte Eigenschaft
- Beispiele: Wetterkarte, Höhenmodell

Objekte

- Objekt ist der Ausgangspunkt, jedes Objekt besitzt räumliche und nicht-räumliche Attribute
- Explizite Modellierung räumlicher, insbesondere topologischer, Beziehungen
- Beispiele: Liegenschaftkataster, Straßennetz



Modelle des Raumes **Literatur**

Worboys, Michael F.: GIS: A Computing Perspective. Taylor & Francis Inc., London
1995

